

協働ロボット用

フローティング式バリ取りハンド

Floating deburring hand for cooperative robot



ティーチング工数を大幅に削減

Significantly reduces teaching setup person-hour



- 高フローティングで複雑ワークでも安定したバリ除去性能
Stable deburring performance by high floating
- フロート荷重のカスタマイズが容易
Easy to customize float load
- 軽量ボディでロボットアームでも使用可能
The lightweight body can also be used with robot arm

特長

軽量
450g
金属比1/10

ATC機構
エア

駆動源レスフローティング機構
最大フロート量10mm
CFRPでフロート荷重をカスタマイズ
複雑なワーク形状でも追従

軸固定による
位置出し機構

汎用スピンドル対応
エア、電動

<その他のハンドツール>

搬送ハンド(円柱)



把握径: $\Phi 30 \times \Phi 60$
多段タイプ
駆動源: エア・シリンダー

搬送ハンド(細線)



把握形状: $\square 3 \times 2$
駆動源: エア・シリンダー

●目的・用途に合わせて特殊設計製作いたします。最寄りの営業所までお問い合わせ下さい。

国内	■本社 / 本社工場 〒473-8511 愛知県豊田市吉原町平子26番地 ☎0565-53-6611 (FAX)0565-53-6601 E-mail: info@c-max.co.jp	■熊本工場 / 九州営業所 ☎096-293-0001	●北海道営業所 ☎0123-40-4061	●大阪営業所 ☎077-551-2058	●富士営業所 ☎0545-52-7081	●北陸営業所 ☎0766-56-8105	
		■鹿児島工場 ☎0995-46-8686	●秋田営業所 ☎0182-35-1112	●関東営業所 ☎046-224-1441			
海外	【アメリカ】ACCUROMM U.S.A. INC. 【ポーランド】ACCUROMM Central Europe Sp.zo.o. 【オーストラリア】SANCELL PTY.LTD. 【メキシコ】ACCUROMM MEXICO S.A. de C.V.	【韓国】HANBOO ENGINEERING CO.,LTD. 【中国】大連富士工具有限公司 【中国】広州富士工具有限公司 【中国】長春韓富士工具有限公司	【タイ】FUJISEIKO(THAILAND)CO.,LTD 【タイ】TT FUJI TOOL SUPPORT CO.,LTD 【インドネシア】PT.FUJI PRESISI-TOOL INDONESIA				



FUJISEIKO LIMITED